



运动控制传感器

# 不牺牲性能： IO-Link多圈编码器



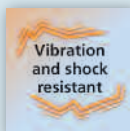
## 编码器



即使在断电时也能提供绝对位置  
数值可直接设置，无需通过PLC周  
转，从而实现精确定位

采用集成了LED灯的可旋转M12  
连接器，安装灵活

- 测量轴承运行时间，  
实现高效维护计划
- 分辨率可通过快速设置自由编程



### 实时过程通信

全新多圈编码器总分辨率31位，拥有广泛的位置和速度测量能力。凭借稳健且无电池的磁性测量技术，传感器甚至在机器未启动时也能检测移动。数字输入和输出可实现实时过程通信：位置传感器可直接向编码器发送末端位置的信号 - 无需PLC干预，从而避免延时和机械位移。

### 确保系统始终受控，实现个性化维护

为了实现按需维护，传感器还可提供温度、开启和关闭、总运行小时数和轴承运行时间等信息。此外，集成的速度监控器可持续监测轴速度，从而确保设备长时间正常运行。



外壳Ø [mm]	轴Ø [mm]	法兰	分辨率 [分辨率 / 圈]	连接	IO-Link	防护等级	订货号
<b>实心轴</b>							
58	10	夹紧	15 / 16位	M12, 5针	•	IP 65	<b>RMV300</b>
58	6	同步	15 / 16位	M12, 5针	•	IP 65	<b>RMU300</b>
36.5	6	通用	15 / 16位	M12, 5针	•	IP 65	<b>RMB300</b>
<b>带2个集成定子联轴器的空心轴</b>							
58	15	直接	15 / 16位	M12, 5针	•	IP 65	<b>RMO300</b>
36.5	12	直接	15 / 16位	M12, 5针	•	IP 65	<b>RMA300</b>

### 附件

样式	说明	订货号
----	----	-----



### 安装

	RO3变径套管, ROP设计15...10 mm	<b>E60211</b>
	RO3变径套管, ROP设计15...6 mm	<b>E60213</b>
	RO3变径套管, ROP设计15...12 mm	<b>E60214</b>
	用于RO设计的定子联轴器, 不锈钢 (301 / 1.4310)	<b>E60205</b>
	固定夹具	<b>E60041</b>
	带调节螺钉的波纹管联轴器, Ø 6 mm / 10 mm	<b>E60215</b>
	带调节螺钉的波纹管联轴器, Ø 10 mm / 10 mm	<b>E60216</b>

### 连接技术

	插座, M12, 屏蔽, 2 m, 橙色, PVC电缆, 5孔	<b>EVT405</b>
	插座, M12, 屏蔽, 5 m, 橙色, PVC电缆, 5孔	<b>EVT406</b>
	IO-Link master Profinet, 4端口	<b>AL1100</b>
	IO-Link master EtherNet/IP, 4端口	<b>AL1120</b>
	Y形分配器, RMx300适配器电缆, 触发传感器, 0.4 m PUR电缆	<b>EVC847</b>

### IO-Link

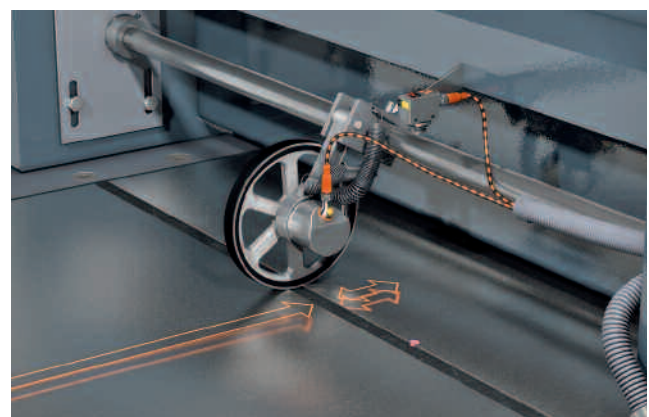
	LR DEVICE, 用于对IO-Link传感器和执行器进行在线和离线参数设置的 (通过U盘提供) 软件	<b>QA0011</b>
	用于设备参数设置和分析的 USB IO-Link套件支持通信协议: IO-Link (4.8, 38.4和230 kBit/s)	<b>E30390</b>

### 更多技术参数

工作电压	[V DC]	18...30
开关频率	[kHz]	1000

IO-Link设备通信接口	
传输类型 IO-Link版本	COM3 (230.4 kBaud)
接口循环周期	1.1
IO-Link功能 (非周期性)	2.3 ms
	运行小时数和轴位移计数器;
	开启计数器;
	内部温度

外壳材料	法兰	铝
	轴	不锈钢 (444 / 1.4521)
	插头	高级不锈钢 (320S17 / 1.4571)
		不锈钢 (316 S 13 / 1.4401)



目标物体通过位置传感器检测, 且末端位置通过编码器的直接输入进行实时传输。这使得编码器可以被设置为预定义值 (例如零), 从而进行精确的目标物体测量, 而不会出现任何时间延迟或发生因通过PLC迂回而造成的机械位移。然后可以触发后续的任务, 例如锯削或其他机械加工。这节省了电缆成本并降低了接线复杂性。